

Автоматизированные безоттяжечные антенно-мачтовые устройства МИК-АМУ

МИК-АМУ используются в составе мобильных объектов и комплексов. Антенно-мачтовые устройства МИК-АМУ предназначены для автоматизированного подъема антенн и приемо-передающего оборудования ЦРРС, БШД, РЛС, прожекторов, видеокамер дневного и ночного видения и другого оборудования.

Отличительные особенности

- Безоттяжечная телескопическая конструкция
- Усиленные выдвижные секции из композитного материала
- Электрический привод с дистанционным управлением
- Программное управление при помощи пульта ДУ или ПК

Состав и работа

МИК-АМУ состоит из телескопической мачты, блока управления мачтой (БУМ) и пульта управления мачтой (ПУМ). По заказу МИК-АМУ также комплектуется антенно-поворотным устройством, комплектом монтажных частей на различные типы шасси, электроприводами откидывания и поворота мачты, светозаградительными огнями и т.д. Телескопическая мачта оснащена мотор-редуктором, имеет 8 выдвижных секций. Управление мачтой осуществляется дистанционно с помощью ПУМ. БУМ обеспечивает дистанционное программное управление мачтой и АПУ по протоколу RS485.



Технические характеристики

Высота развернутой мачты, м	14	19
Масса поднимаемого груза, кг	95	75
Время разворачивания мачты, с, не более	400	600
Количество секций	9	
Выдвижение мачты при скорости ветра, м/с, не более	15	
Работоспособность мачты при скорости ветра, м/с, не более	30	
Максимальный угол отклонения мачты при скорости ветра 30 м/с, °	6	
Напряжение питания электродвигателя, В	22,5...28,5 DC	
Мощность электродвигателя, Вт	2 000	
Наличие ручного дублера	да	
Количество членов экипажа для разворачивания мачты, чел.	1	
Температура эксплуатации, °С	-50...+50	